

【11.1】

三角形 ABC の外心 O から直線 BC, CA, AB に下ろした垂線の足をそれぞれ P, Q, R とするとき、

$$\alpha \vec{OP} + \beta \vec{OQ} + \gamma \vec{OR} = \vec{0} \quad (\alpha > 0, \beta > 0, \gamma > 0) \quad \dots\dots(1.1)$$

が成り立っている. このとき, $\vec{OA}, \vec{OB}, \vec{OC}$ の関係式を求めよ.

また, $\cos \angle A, \cos \angle B, \cos \angle C$ をそれぞれ α, β, γ の式で表せ.

【解答】

外接円の半径を $r (> 0)$ で表すと、

$$|\vec{OA}| = |\vec{OB}| = |\vec{OC}| = r \quad \dots\dots(1.2)$$

従って、

$$\vec{OP} = \frac{1}{2}(\vec{OB} + \vec{OC}), \quad \vec{OQ} = \frac{1}{2}(\vec{OC} + \vec{OA}), \quad \vec{OR} = \frac{1}{2}(\vec{OA} + \vec{OB}) \quad \dots\dots(1.3)$$

(1.3) を (1.1) に代入して、

$$\begin{aligned} \frac{\alpha}{2}(\vec{OB} + \vec{OC}) + \frac{\beta}{2}(\vec{OC} + \vec{OA}) + \frac{\gamma}{2}(\vec{OA} + \vec{OB}) &= \vec{0} \\ \iff (\beta + \gamma)\vec{OA} + (\gamma + \alpha)\vec{OB} + (\alpha + \beta)\vec{OC} &= \vec{0} \quad \dots\dots(1.4) \end{aligned}$$

次に, (1.4) を同値変形して、

$$(\gamma + \alpha)\vec{OB} + (\alpha + \beta)\vec{OC} = -(\beta + \gamma)\vec{OA} \quad \dots\dots(1.5)$$

(1.5) の両辺の絶対値を 2 乗して、

$$(\gamma + \alpha)^2 r^2 + (\alpha + \beta)^2 r^2 + 2(\gamma + \alpha)(\alpha + \beta)\vec{OB} \cdot \vec{OC} = (\beta + \gamma)^2 r^2 \quad (\because (1.2)) \quad \dots\dots(1.6)$$

内積の定義により、

$$\cos \angle BOC = \frac{\vec{OB} \cdot \vec{OC}}{|\vec{OB}| |\vec{OC}|} = \frac{(\beta + \gamma)^2 - (\gamma + \alpha)^2 - (\alpha + \beta)^2}{2(\gamma + \alpha)(\alpha + \beta)} = \frac{\beta\gamma - \gamma\alpha - \alpha\beta - \alpha^2}{(\gamma + \alpha)(\alpha + \beta)} \quad \dots\dots(1.7)$$

半角公式により、

$$\cos^2 \angle A = \frac{1 + \cos \angle BOC}{2} = \frac{\beta\gamma}{(\gamma + \alpha)(\alpha + \beta)} \iff \cos \angle A = \sqrt{\frac{\beta\gamma}{(\gamma + \alpha)(\alpha + \beta)}} \quad \dots\dots(1.8)$$

ここで, $0 < \angle A < \frac{\pi}{2}$ である.

更に, α, β, γ の文字を入れ替えることにより、

$$\cos \angle B = \sqrt{\frac{\gamma\alpha}{(\alpha + \beta)(\beta + \gamma)}}, \quad \cos \angle C = \sqrt{\frac{\alpha\beta}{(\beta + \gamma)(\gamma + \alpha)}} \quad \left(\because 0 < \angle B, \angle C < \frac{\pi}{2} \right) \quad \dots\dots(1.9)$$

を得る.

【11.2】

点 O を中心とする半径 $r (> 0)$ の円と、この円に内接する鋭角三角形 ABC を考える。

$$\vec{OH} = \vec{OA} + \vec{OB} + \vec{OC}, \quad \vec{OK} = \frac{1}{2}\vec{OH} \quad \dots\dots(2.1)$$

によって 2 点 H, K を定めるとき、以下の各問いに答えよ。

- (1) H は三角形 ABC の垂心であることを示せ。
- (2) BC の中点を M_1 , CA の中点を M_2 , AB の中点を M_3 とする。
更に、AH の中点を N_1 , BH の中点を N_2 , CH の中点を N_3 とする。
このとき、6 点 $M_1, M_2, M_3, N_1, N_2, N_3$ は K を中心とする同一円周上にあることを示せ。
- (3) AH と BC の交点を L_1 , BH と CA の交点を L_2 , CH と AB の交点を L_3 とする。
このとき、3 点 L_1, L_2, L_3 は (2) の円周上にあることを示せ。

【解答】 - 9 点円定理 -

(1) $\vec{AH} \cdot \vec{BC} = \vec{BH} \cdot \vec{CA} = \vec{CH} \cdot \vec{AB} = 0$ を示せばよい。

$$\begin{aligned} \vec{AH} \cdot \vec{BC} &= (\vec{OH} - \vec{OA}) \cdot (\vec{OC} - \vec{OB}) \\ &= (\vec{OB} + \vec{OC}) \cdot (\vec{OC} - \vec{OB}) = r^2 - r^2 = 0 \\ \therefore \vec{AH} \cdot \vec{BC} &= 0 \quad \dots\dots(2.2) \end{aligned}$$

(2.1) は A, B, C に関して対称であるから、
(2.2) において A, B, C の文字を入れ替えて、

$$\vec{BH} \cdot \vec{CA} = \vec{CH} \cdot \vec{AB} = 0 \quad \dots\dots(2.3)$$

(2.2), (2.3) により、H は三角形 ABC の垂心である。

(2) $|\vec{KM}_1| = |\vec{KM}_2| = |\vec{KM}_3| = r/2$ であることを示す。

$$\vec{KM}_1 = \vec{OM}_1 - \vec{OK} = \frac{1}{2}(\vec{OB} + \vec{OC}) - \frac{1}{2}(\vec{OA} + \vec{OB} + \vec{OC}) = -\frac{1}{2}\vec{OA} \quad \therefore |\vec{KM}_1| = r/2 \quad \dots\dots(2.4)$$

(2.4) において A, B, C の文字を入れ替えることにより、

$$\vec{KM}_2 = -\frac{1}{2}\vec{OB} \quad \wedge \quad \vec{KM}_3 = -\frac{1}{2}\vec{OC} \quad \therefore |\vec{KM}_2| = |\vec{KM}_3| = r/2 \quad \dots\dots(2.5)$$

(2.4), (2.5) より、

$$|\vec{KM}_j| = r/2 \quad (j = 1, 2, 3) \quad \dots\dots(2.6)$$

次に、 $|\vec{KN}_1| = |\vec{KN}_2| = |\vec{KN}_3| = r/2$ であることを示す。

$$\vec{KN}_1 = \vec{ON}_1 - \vec{OK} = \frac{1}{2}(\vec{OA} + \vec{OH}) - \frac{1}{2}\vec{OH} = \frac{1}{2}\vec{OA} \quad \therefore |\vec{KN}_1| = r/2 \quad \dots\dots(2.7)$$

(2.7) において A, B, C の文字を入れ替えることにより、

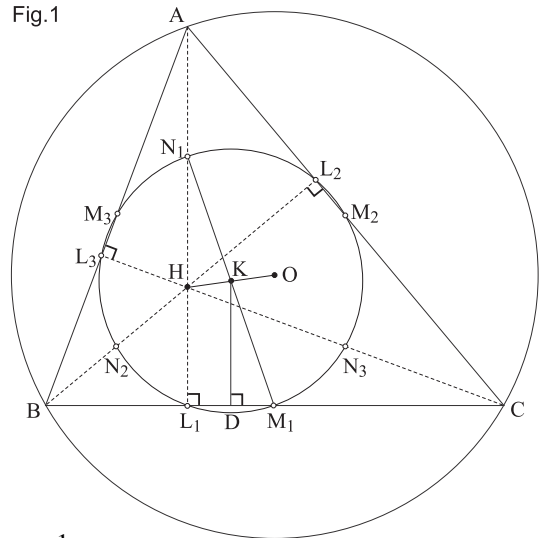
$$\vec{KN}_2 = \frac{1}{2}\vec{OB} \quad \wedge \quad \vec{KN}_3 = \frac{1}{2}\vec{OC} \quad \therefore |\vec{KN}_2| = |\vec{KN}_3| = r/2 \quad \dots\dots(2.8)$$

(2.7), (2.8) より、

$$|\vec{KN}_j| = r/2 \quad (j = 1, 2, 3) \quad \dots\dots(2.9)$$

(2.6), (2.9) により、6 点 M_j, N_j ($j = 1, 2, 3$) は K を中心とする半径 $r/2$ の円周上にあることが示された。

Fig.1



(3) $KL_j = KM_j$ ($j = 1, 2, 3$)を示す.

三角形 $N_1L_1M_1$, KDM_1 は相似比 $2:1$ の相似直角三角形である.

$$\therefore \angle N_1M_1L_1 = \angle KM_1D \text{ (共有)} \wedge \overrightarrow{KM_1} = -\frac{1}{2}\overrightarrow{OA} = -\overrightarrow{KN_1}$$

従って, $DM_1 = DL_1$ であり, 三角形 KM_1D , KL_1D は合同な直角三角形となる.

$$\therefore KM_1 = KL_1 = r/2 \quad \dots\dots(2.10)$$

同様の議論で,

$$KM_2 = KL_2 = r/2 \wedge KM_3 = KL_3 = r/2 \quad \dots\dots(2.11)$$

が導けるので, (2.10), (2.11) により,

3点 L_1, L_2, L_3 も K を中心とする半径 $r/2$ の円周上にあることがいえる.

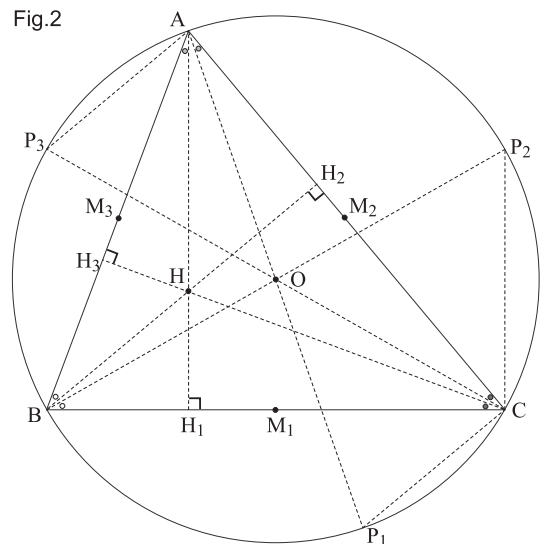
[外心と垂心の等角共役性]

三角形 ABC において,

外心 O と垂心 H は等角共役点である. 即ち,

$$\left\{ \begin{array}{l} \angle HBA = \angle OBC \\ \angle HCB = \angle OCA \\ \angle OAC = \angle HAB \end{array} \right.$$

Fig.2 により, この事実を示せ.



[外心と垂心と重心の関係]

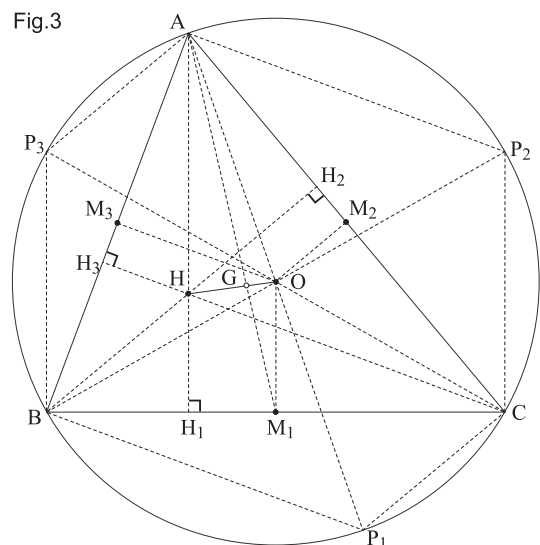
三角形 ABC において,

外心 O と垂心 H を結ぶ線分を Euler 線という.

このとき, 重心 G は OH を $1:2$ の比に分ける. 即ち,

$$OG : HG = 1 : 2$$

Fig.3 により, この事実を示せ.



【複素数による）別証】

Lemma.1

右図 (Fig.1) において, 直線 L は次のように表示される;

$$z + ab\bar{z} = a + b \quad \dots\dots(2.1)$$

【証】

$$\begin{aligned} a, b, z \text{ が同一直線上} &\iff \arg \frac{a-z}{a-b} \equiv 0 \pmod{\pi} \\ &\iff \frac{a-z}{a-b} = \frac{\overline{a-z}}{\overline{a-b}} \\ &\iff (\bar{a}-\bar{b})(a-z) = (\bar{a}-\bar{z})(a-b) \quad \dots\dots(2.2) \end{aligned}$$

ここで, $|a|^2 = |b|^2 = 1$ であるから,

$$\bar{a} = \frac{1}{a} \wedge \bar{b} = \frac{1}{b} \quad \dots\dots(2.3)$$

(2.3) を (2.2) に代入して,

$$\begin{aligned} \left(\frac{1}{a} - \frac{1}{b}\right)(a-z) &= \left(\frac{1}{a} - \frac{1}{b}\right)(a-b) \\ \iff (b-a)(a-z) &= (b-ab\bar{z})(a-b) \\ \iff z + ab\bar{z} &= a + b \quad \dots\dots(2.1) \end{aligned}$$

Fig.1

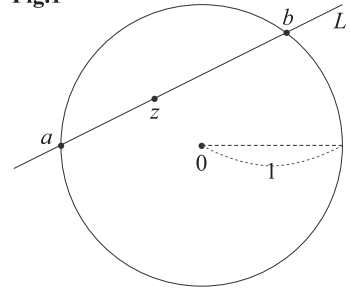
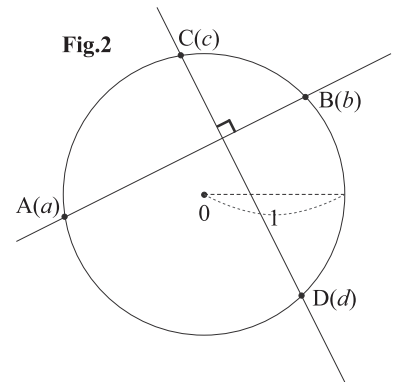


Fig.2



Lemma.2

右図 (Fig.2) において,

直線 AB と直線 CD が直交するための必要十分条件は, 次式が成り立つことである;

$$ab + cd = 0 \quad \dots\dots(2.4)$$

【証】

$$\begin{aligned} \arg \frac{a-b}{c-d} \equiv \pm \frac{\pi}{2} \pmod{2\pi} &\iff \frac{a-b}{c-d} + \frac{\overline{a-b}}{c-d} = 0 \\ &\iff (\bar{c}-\bar{d})(a-b) + (c-d)(\bar{a}-\bar{b}) = 0 \\ &\iff \left(\frac{1}{c} - \frac{1}{d}\right)(a-b) + (c-d)\left(\frac{1}{a} - \frac{1}{b}\right) = 0 \\ &\iff (d-c)(a-b)ab + (c-d)(b-a)cd = 0 \\ &\iff ab + cd = 0 \quad \dots\dots(2.4) \end{aligned}$$

以上の補題の下に, 9 点円定理を証明する.

[Part.1]

右図 (Fig.3) において, 垂心 $H(h)$ は,

$$h = a + b + c \quad \dots\dots(2.5)$$

と表示される.

[証] 直線 AA' および直線 BB' は,

$$\begin{cases} z + aa'\bar{z} = a + a' & \dots\dots(2.6) \\ z + bb'\bar{z} = b + b' & \dots\dots(2.7) \end{cases}$$

と表せ, AA' は BC と直交しているので,

$$aa' + bc = 0 \quad \dots\dots(2.8)$$

同様に, BB' と CA は直交しているので,

$$bb' + ca = 0 \quad \dots\dots(2.9)$$

このとき, (2.8) を (2.6) に代入して,

$$z - bc\bar{z} = a - \frac{bc}{a} \iff az - abc\bar{z} = a^2 - bc \quad \dots\dots(2.6)'$$

同様に, (2.9) を (2.7) に代入して,

$$z - ca\bar{z} = b - \frac{ca}{b} \iff bz - abc\bar{z} = b^2 - ca \quad \dots\dots(2.7)'$$

(2.6)', (2.7)' の交点が垂心 $H(h)$ であるから, (2.6)' - (2.7)' として,

$$(a - b)z = (a - b)(a + b) + c(a - b) \iff z = a + b + c \quad \therefore h = a + b + c \quad \dots\dots(2.5)$$

[Part.2]

右上図 (Fig.3) において, 頂点 A から線分 BC に下ろした垂線の足を $L_1(l_1)$ と表せば,

$$l_1 = \frac{h + a'}{2} \left(= \frac{a + b + c + a'}{2} \right) \quad \dots\dots(2.10)$$

と表示される.

[証] 直線 AA' と直線 BC は直交しているので,

$$z + aa'\bar{z} = a + a', \quad z + bc\bar{z} = b + c$$

に対して, $aa' + bc = 0$ を用いて両式を加えると,

$$2z + (aa' + bc)\bar{z} = a + b + c + a' \iff z = \frac{a + b + c + a'}{2} \quad \therefore l_1 = \frac{h + a'}{2} \quad \dots\dots(2.10)$$

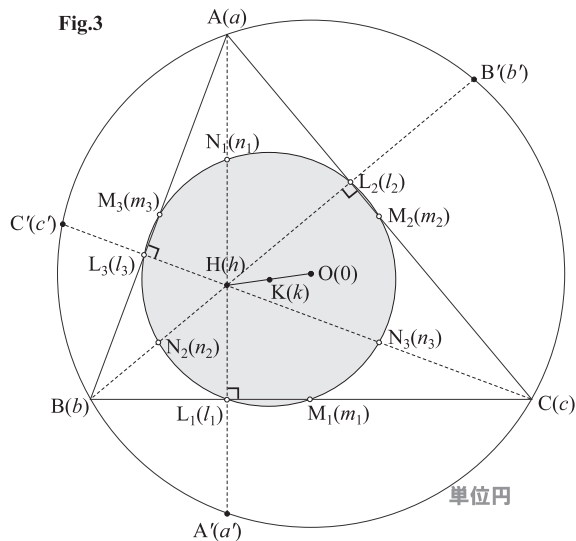
同様にして, 垂線の足 $L_2(l_2)$ および $L_3(l_3)$ に対して,

$$l_2 = \frac{h + b'}{2} \quad \wedge \quad l_3 = \frac{h + c'}{2} \quad \dots\dots(2.11)$$

が成り立つ.

ここで, L_2 は線分 CA に対して頂点 B から下ろした垂線の足であり,

L_3 は線分 AB に対して頂点 C から下ろした垂線の足である.



[Part.3]

線分 AH, BH, CH の中点をそれぞれ

$$N_1(n_1), N_2(n_2), N_3(n_3)$$

と表すと,

$$\begin{cases} n_1 = \frac{a+h}{2} = \frac{2a+b+c}{2} \\ n_2 = \frac{b+h}{2} = \frac{a+2b+c}{2} \\ n_3 = \frac{c+h}{2} = \frac{a+b+2c}{2} \end{cases} \dots\dots(2.12)$$

線分 BC, CA, AB の中点をそれぞれ

$$M_1(m_1), M_2(m_2), M_3(m_3)$$

と表すと,

$$m_1 = \frac{b+c}{2}, \quad m_2 = \frac{c+a}{2}, \quad m_3 = \frac{a+b}{2} \dots\dots(2.13)$$

更に, 線分 OH の中点を K(k) と表すと,

$$k = \frac{0+h}{2} = \frac{a+b+c}{2} \dots\dots(2.14)$$

[Part.4 (結論)]

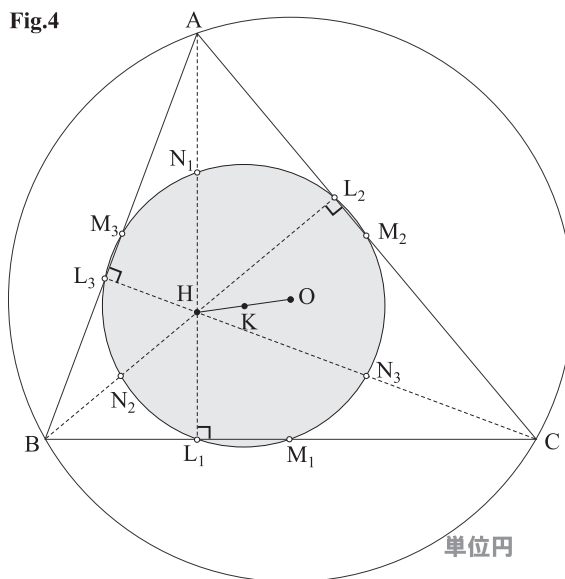
$$\begin{cases} |m_1 - k| = \left| \frac{b+c}{2} - \frac{h}{2} \right| = \left| -\frac{a}{2} \right| = \frac{1}{2} \\ |m_2 - k| = \left| \frac{c+a}{2} - \frac{h}{2} \right| = \left| -\frac{b}{2} \right| = \frac{1}{2} \\ |m_3 - k| = \left| \frac{a+b}{2} - \frac{h}{2} \right| = \left| -\frac{c}{2} \right| = \frac{1}{2} \end{cases} \dots\dots(2.15)$$

$$\begin{cases} |l_1 - k| = \left| \frac{h+a'}{2} - \frac{h}{2} \right| = \left| \frac{a'}{2} \right| = \frac{1}{2} \\ |l_2 - k| = \left| \frac{h+b'}{2} - \frac{h}{2} \right| = \left| \frac{b'}{2} \right| = \frac{1}{2} \\ |l_3 - k| = \left| \frac{h+c'}{2} - \frac{h}{2} \right| = \left| \frac{c'}{2} \right| = \frac{1}{2} \end{cases} \dots\dots(2.16)$$

$$\begin{cases} |n_1 - k| = \left| \frac{a+h}{2} - \frac{h}{2} \right| = \left| \frac{a}{2} \right| = \frac{1}{2} \\ |n_2 - k| = \left| \frac{b+h}{2} - \frac{h}{2} \right| = \left| \frac{b}{2} \right| = \frac{1}{2} \\ |n_3 - k| = \left| \frac{c+h}{2} - \frac{h}{2} \right| = \left| \frac{c}{2} \right| = \frac{1}{2} \end{cases} \dots\dots(2.17)$$

(2.15), (2.16), (2.17) により,

9点 M_j, L_j, N_j ($j = 1, 2, 3$) は垂心 H と外心 O を結ぶ線分の中点 K を中心とする半径 1/2 の円周上にあることが示された. (Fig.4)



【11.3】

座標平面上にベクトル

$$\vec{v}_1 = \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \end{pmatrix}, \vec{v}_2 = \begin{pmatrix} 1 \\ 4 \end{pmatrix}, \vec{v}_3 = \begin{pmatrix} 2 \\ 3 \end{pmatrix}, \vec{v}_4 = \begin{pmatrix} 3 \\ 3 \end{pmatrix}$$

が与えられているとき、以下の各領域を図示せよ。

(1) 実数 t_1, t_2 に対して、

$$\begin{cases} \vec{p} = t_1 \vec{v}_1 + t_2 \vec{v}_2 \\ \frac{1}{2} \leq t_1 + t_2 \leq 1, \quad t_k \geq 0 \quad (k = 1, 2) \end{cases} \quad \dots\dots(3.1)$$

を満たす \vec{p} を位置ベクトルとする点 P の動く領域。

(2) 実数 t_1, t_2, t_3 に対して、

$$\begin{cases} \vec{p} = t_1 \vec{v}_1 + t_2 \vec{v}_2 - t_3 \vec{v}_3 \\ t_1 + t_2 + t_3 = 1, \quad t_k \geq 0 \quad (k = 1, 2, 3) \end{cases} \quad \dots\dots(3.2)$$

を満たす \vec{p} を位置ベクトルとする点 P の動く領域。

(3) 実数 t_1, t_2, t_3, t_4 に対して、

$$\begin{cases} \vec{p} = t_1 \vec{v}_1 + t_2 \vec{v}_2 + t_3 \vec{v}_3 + t_4 \vec{v}_4 \\ 1 \leq t_1 + t_2 + t_3 + t_4 \leq 2, \quad t_k \geq 0 \quad (k = 1, 2, 3, 4) \end{cases} \quad \dots\dots(3.3)$$

を満たす \vec{p} を位置ベクトルとする点 P の動く領域。

【解答】

(1) $\vec{v}_1, \vec{v}_2, \vec{v}_3, \vec{v}_4, \vec{p}$ の終点を順に A_1, A_2, A_3, A_4, P とする。

$$\vec{p} = (t_1 + t_2) \times \frac{t_1 \vec{v}_1 + t_2 \vec{v}_2}{t_1 + t_2} \stackrel{\text{def}}{=} (t_1 + t_2) \vec{OQ} \quad \dots\dots(3.4)$$

であり、 $t_1 \geq 0 \wedge t_2 \geq 0$ より、

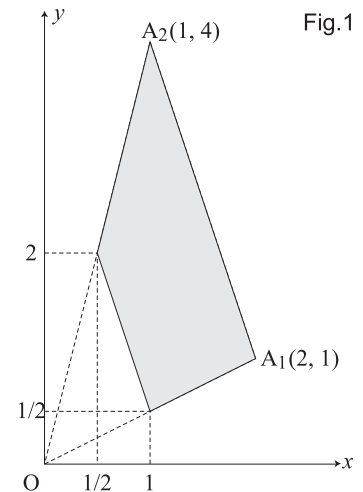
$$0 \leq \frac{t_1}{t_1 + t_2} \leq 1 \wedge 0 \leq \frac{t_2}{t_1 + t_2} \leq 1 \wedge \frac{t_1}{t_1 + t_2} + \frac{t_2}{t_1 + t_2} = 1 \quad \dots\dots(3.5)$$

が成り立つので、(3.4) 右辺の \vec{OQ} の表す点 Q は線分 A_1A_2 上を動き、

$$\frac{1}{2} \leq t_1 + t_2 \leq 1 \quad (\because (3.1))$$

より、

P は線分 A_1A_2 を原点中心に $1/2$ に相似縮小したときに通過する領域を動く。(Fig.1)



(2) $t_3 = 1 - t_1 - t_2$ であるから,

$$\begin{aligned} \vec{p} &= t_1 \vec{v}_1 + t_2 \vec{v}_2 - (1 - t_1 - t_2) \vec{v}_3 \\ &= -\vec{v}_3 + t_1(\vec{v}_1 + \vec{v}_3) + t_2(\vec{v}_2 + \vec{v}_3) \quad \dots\dots(3.6) \end{aligned}$$

ここで, (3.2) より,

$$0 \leq t_1 + t_2 \leq 1, \quad t_1 \geq 0, \quad t_2 \geq 0 \quad \dots\dots(3.7)$$

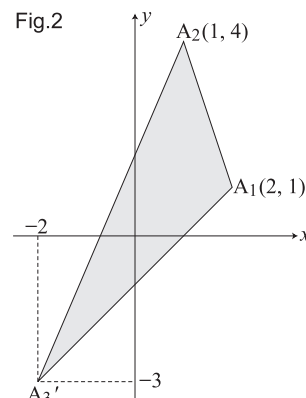
であるから, (3.6) の P は,

$$-\vec{v}_3 = \begin{pmatrix} -2 \\ -3 \end{pmatrix} \iff A_3'(-2, -3) \quad \dots\dots(3.7)$$

を頂点として, 2 つのベクトル

$$\vec{v}_1 + \vec{v}_3 = \begin{pmatrix} 4 \\ 4 \end{pmatrix}, \quad \vec{v}_2 + \vec{v}_3 = \begin{pmatrix} 3 \\ 7 \end{pmatrix} \quad \dots\dots(3.8)$$

によって挟まれた三角形の周および内部の点を動く. (Fig.2)



(3) $t_1 + t_2 + t_3 + t_4 = 1$ の場合を考える.

$$\begin{aligned} \vec{p} &= (t_1 + t_2) \times \frac{t_1 \vec{v}_1 + t_2 \vec{v}_2}{t_1 + t_2} + (t_3 + t_4) \times \frac{t_3 \vec{v}_3 + t_4 \vec{v}_4}{t_3 + t_4} \\ &\stackrel{\text{put}}{=} (t_1 + t_2) \vec{OQ} + (t_3 + t_4) \vec{OR} \quad \dots\dots(3.9) \end{aligned}$$

(3.9) より, Q は線分 A_1A_2 上を動き, R は線分 A_3A_4 上を動くので,

線分 QR を $t_3 + t_4 : t_1 + t_2$ に内分する点 P は,

三角形 $A_1A_2A_4$ の周および内部の点を動く.

$$\therefore (t_1 + t_2) + (t_3 + t_4) = 1, \quad t_1 + t_2 \geq 0, \quad t_3 + t_4 \geq 0 \quad \dots\dots(3.10)$$

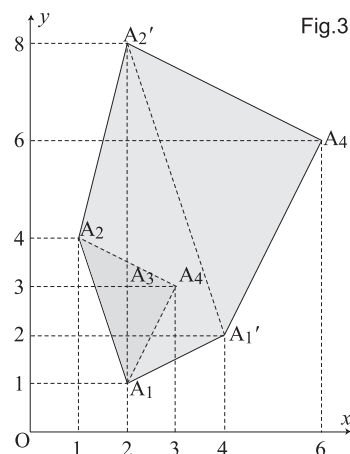
そこで, $t_1 + t_2 + t_3 + t_4 = \tau$ と置き,

$$\frac{t_1}{\tau} = t_1', \quad \frac{t_2}{\tau} = t_2', \quad \frac{t_3}{\tau} = t_3', \quad \frac{t_4}{\tau} = t_4' \quad \dots\dots(3.11)$$

と表せば,

$$\begin{cases} \vec{p} = \tau(t_1' \vec{v}_1 + t_2' \vec{v}_2 + t_3' \vec{v}_3 + t_4' \vec{v}_4) \\ 1 \leq \tau \leq 2, \quad \sum_{k=1}^4 t_k' = 1, \quad t_k' \geq 0 \quad (k = 1, 2, 3, 4) \end{cases} \quad \dots\dots(3.12)$$

より, P は三角形 $A_1A_2A_4$ の領域を原点中心に 2 倍に相似拡大したときに通過する領域を動く. (Fig.3)



[Note] 本問のテーマは次の定理にある.

Theorem

平面上の異なる n 個の点 A_1, A_2, \dots, A_n への位置ベクトル $\vec{v}_1, \vec{v}_2, \dots, \vec{v}_n$ に対して,

$$\vec{p} = t_1 \vec{v}_1 + t_2 \vec{v}_2 + \dots + t_n \vec{v}_n \wedge \sum_{k=1}^n t_k = 1 \wedge t_k \geq 0 \quad (k = 1, 2, \dots, n)$$

の表す点 P は, A_1, A_2, \dots, A_n の作る最小の凸多角形の周および内部に存在する.

ただし, いずれの 2 つのベクトル $\vec{v}_k, \vec{v}_j \quad (k \neq j)$ も平行でないとする.

【11.4】

平面上に三角形 ABC と点 P があり,

$$\begin{cases} \alpha \overrightarrow{PA} + \beta \overrightarrow{PB} + \gamma \overrightarrow{PC} = \vec{0} & \dots\dots(4.1) \\ \alpha \geq 0, \beta \geq 0, \gamma \geq 0, \alpha + \beta + \gamma = 1 & \dots\dots(4.2) \end{cases}$$

が成り立っているとき, 次の各問いに答えよ.

- (1) P は三角形 ABC の周または内部にあることを示せ.
 (2) 三角形 ABC が 1 辺の長さ $l (> 0)$ の正三角形のとき, その内心を I として, $|\overrightarrow{IP}|^2$ を α, β, γ, l で表せ.
 (3) (2) において, P が I を中心とする正三角形 ABC の内接円上にあるための必要十分条件は,

$$\alpha\beta + \beta\gamma + \gamma\alpha = \frac{1}{4} \quad \dots\dots(4.3)$$

であることを示せ.

【解答】

- (1) (4.1) の各ベクトルの始点を A に書き換えて,

$$-\alpha \overrightarrow{AP} + \beta(\overrightarrow{AB} - \overrightarrow{AP}) + \gamma(\overrightarrow{AC} - \overrightarrow{AP}) \iff (\alpha + \beta + \gamma)\overrightarrow{AP} = \beta \overrightarrow{AB} + \gamma \overrightarrow{AC} \quad \dots\dots(4.4)$$

- (4.2) より, $\alpha + \beta + \gamma = 1$ であるから,

$$\overrightarrow{AP} = \beta \overrightarrow{AB} + \gamma \overrightarrow{AC} \quad \dots\dots(4.5)$$

ここで, $\beta = \gamma = 0$ のとき,

$$\overrightarrow{AP} = \vec{0} \iff P = A \quad \dots\dots(4.6)$$

また, $\beta + \gamma > 0$ のとき,

$$\overrightarrow{AP} = (\beta + \gamma) \times \frac{\beta \overrightarrow{AB} + \gamma \overrightarrow{AC}}{\beta + \gamma} \quad \dots\dots(4.7)$$

より, 線分 BC を $\gamma : \beta$ に内分する点を Q として, P は線分 AQ を $\beta + \gamma : 1 - (\beta + \gamma)$ に内分する位置にある.
 従って, 何れの場合も点 P は三角形 ABC の周または内部に存在する.

- (2) (4.1) の各ベクトルの始点を I に書き換えて,

$$\alpha(\overrightarrow{IA} - \overrightarrow{IP}) + \beta(\overrightarrow{IB} - \overrightarrow{IP}) + \gamma(\overrightarrow{IC} - \overrightarrow{IP}) = \vec{0} \iff \overrightarrow{IP} = \alpha \overrightarrow{IA} + \beta \overrightarrow{IB} + \gamma \overrightarrow{IC} \quad (\because (4.2)) \quad \dots\dots(4.8)$$

ここで, 三角形 ABC は 1 辺の長さ l の正三角形なので (次頁図),

$$|\overrightarrow{IA}| = |\overrightarrow{IB}| = |\overrightarrow{IC}| = \frac{l}{\sqrt{3}} \wedge \overrightarrow{IA} \cdot \overrightarrow{IB} = \overrightarrow{IB} \cdot \overrightarrow{IC} = \overrightarrow{IC} \cdot \overrightarrow{IA} = -\frac{1}{6}l^2 \quad \dots\dots(4.9)$$

(4.8), (4.9) により,

$$\begin{aligned} |\overrightarrow{IP}|^2 &= |\alpha \overrightarrow{IA} + \beta \overrightarrow{IB} + \gamma \overrightarrow{IC}|^2 \\ &= \alpha^2 |\overrightarrow{IA}|^2 + \beta^2 |\overrightarrow{IB}|^2 + \gamma^2 |\overrightarrow{IC}|^2 + 2(\alpha\beta \overrightarrow{IA} \cdot \overrightarrow{IB} + \beta\gamma \overrightarrow{IB} \cdot \overrightarrow{IC} + \gamma\alpha \overrightarrow{IC} \cdot \overrightarrow{IA}) \\ &= \frac{1}{3}l^2(\alpha^2 + \beta^2 + \gamma^2) - \frac{1}{3}l^2(\alpha\beta + \beta\gamma + \gamma\alpha) = \frac{1}{3}l^2 \{(\alpha + \beta + \gamma)^2 - 3(\alpha\beta + \beta\gamma + \gamma\alpha)\} \\ &= \frac{1}{3}l^2 - (\alpha\beta + \beta\gamma + \gamma\alpha)l^2 \quad \dots\dots(4.10) \end{aligned}$$

従って,

$$|\overrightarrow{IP}|^2 = \frac{1}{3}l^2 - (\alpha\beta + \beta\gamma + \gamma\alpha)l^2 \quad \dots\dots(4.11)$$

(3) Pが長さ l の正三角形 ABC の内接円上にあるための必要十分条件は,

$$IP = \frac{l}{2\sqrt{3}} \quad \dots\dots(4.12)$$

であるから, (4.11), (4.12) により,

$$\frac{1}{3}l^2 - (\alpha\beta + \beta\gamma + \gamma\alpha)l^2 = \left(\frac{l}{2\sqrt{3}}\right)^2 \iff \alpha\beta + \beta\gamma + \gamma\alpha = \frac{1}{4} \quad \dots\dots(4.3)$$

従って, 題意は示された.

